#### 单触式夹指更换器

轴承可单触式装拆。 为附件的更换作业提供了新方法。



◆背面

▶底面

采用以下3种方式销售: ①本体+轴承、②仅本体、③仅轴承

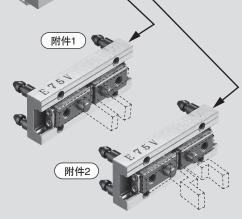
## <sub>优异的</sub>对中<sub>精度</sub>



传感器开关槽

# 無直线导轨

- ◆耐负荷、耐力矩(高刚性)
- ◆高精度 (重复精度±0.01mm以下)
- ◆可实现长距离抓取及外伸夹持。



装拆式平行开闭气爪〈标准型〉

HPO4D系列

97

HP04D097-110.indd 97 2011-7-13 14:35:10

#### ■型号表示记号

本体+轴承

### HP04D - 10 C \* HAE - ZE235 A 2

系列名

缸径

- 10: 10mm
- 16: 16mm
- 20: 20mm

动作方式 C: 双作用型

- 1: 带1个
- 2: 带2个

引线长度

A: 1m

B: 3m







ES13





●开关详细规格→P.521~528

ZE135

本体总成

装拆式平行开闭气爪〈标准型〉

HP04D

系列

#### HP04D - 10 C \* HAE - ZE235 A 2

本体总成

缸径

10:10mm

16: 16mm

20: 20mm

动作方式 C: 双作用型

系列名

●详细规格→P.105

1. 带1个

2: 带2个

引线长度

A. 1m

B: 3m





双线式无触点开关、直线型 ZE155 ES (P) 15

三线式无触点开关、直线型

●开关型号 无记号: 无开关

ZE135

ES13

ZE235 ES23 双线式无触点开关、L型 ZE255 ES (P) 25 三线式无触点开关、L型

●开关详细规格→P.521~528

轴承总成



#### **DG - HP04D - 10**

轴承总成

系列名

缸径

- 10: 10mm
- 16: 16mm
- 20: 20mm

#### ■规格

		10	16	20			
动作方式		双作用型					
轴承装拆方法			手 动				
缸 径	[mm]	φ10	φ16	φ20			
使用流体			空气				
使用压力范围	[MPa]	0.2~0.7	0.12~0.7	0.1~0.7			
耐 压	[MPa]		1.05				
最大使用频率	[Cycle/min]	120					
使用环境温度范围	[°C]	0~60 (无冻结)					
注 油			不需要 (机械滑动部需要)				
配管口径		M3×0.5 M5×0.8					
适用开关		ZE、ES型 (无触点开关)					
对中精度	[mm]		±0.07				
重复夹持精度	[mm]	±0.01					
重复装拆精度 (对中精度)	[mm]	0.05					

动作方式	型 号	缸 径	最小使用压力			‡力 <sup>※1</sup> Ⅵ]	外形尺寸 (高×宽×长)	产品质量
		[mm]	[MPa]	[mm]	闭合时	开启时	[mm]	[g]
	HP04D-10C	10	0.2	6.5	10	15.6	20×41×49	80
双作用型	HP04D-16C	16	0.12	10	26	39	25×56×56	160
	HP04D-20C	20	0.1	14	45	60	32×68×67	320

<sup>※1)</sup> 表中的夹持力在开闭行程的中间位置测定, 为夹持点L=30mm、外加压力0.5MPa时的有效值。

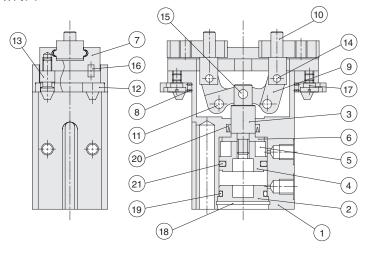
99

HP04D097-110.indd 99 2011-7-13 14:38:03

详细内容请参见P.59的有效夹持力表。 在极短行程下使用时,可能会因导轨润滑剂不足而导致无法正常动作。

### PO4D系列

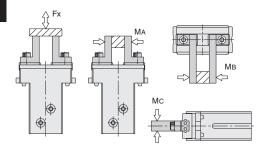
#### ■内部结构图



#### 零件表

序号	名 称	材 质	序号	名 称	材 质
1	本体	铝合金	12	止动器	不锈钢
2	尾盖	铝合金	13	销钉配件	不锈钢
3	活塞杆	不锈钢	14	压入销	碳素工具钢
4	活塞	铝合金	15	压入销	碳素工具钢
5	磁铁	树脂	16	压入销	碳素工具钢
6	压盖	铝合金	17	槽头小螺钉	不锈钢
7	轴承	轴承钢	18	孔用扣环	碳素工具钢
8	弹簧	钢琴丝	19	O形环	NBR
9	动作杠杆	碳钢	20	活塞杆密封件	NBR
10	肘节	不锈钢	21	活塞密封件	NBR
11	支点销	碳素工具钢			

#### ■容许负荷及容许力矩



负荷及力矩 型号	Fx [N]	MA [N·m]	MB [N·m]	Mc [N·m]
HP04D-10	50	0.4	0.4	0.4
HP04D-16	120	1	1	1
HP04D-20	200	1.5	1.5	1.5

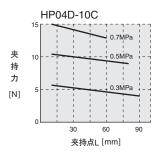
装拆式平行开闭气爪〈标准型〉

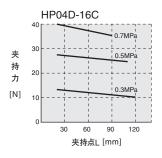
HPO4D系列

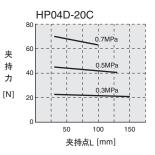
#### New-Era.

#### ■有效夹持力

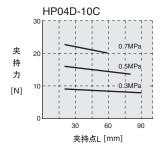
#### 闭合力(双作用型)

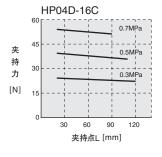


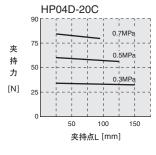




#### 开启力(双作用型)





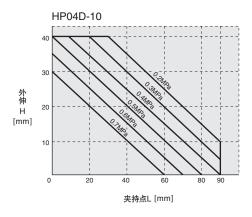


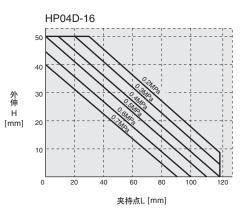
HP04D097-110.indd 101 2011-5-26 11:48:28

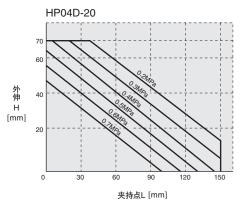
#### 装拆式平行开闭气爪〈标准型〉

#### HP04D系列

#### ■夹持点限制范围





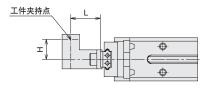


#### ●附件安装

应将安装在夹指上的附件至夹持点的距离L、外伸量H设定在上图的范围内。若超过限制范围,导轨部会受到过大的力矩,导致指部产生反冲推力,影响寿命和精度。即使在限制范围内使用时,也应尽可能选择小型轻量的附件。

#### ●根据工件质量选择机型的标准

随附件与工件间的摩擦系数以及形状而变化。一般来说,工件质量应为有效夹持力的5~10%或以下。若工件在搬送过程中会承受很大的加速度或冲击力,应预留更大的裕量。



装拆式平行开闭气爪〈标准型〉

HPO4D系列

#### ■轴承装拆方法

#### 分离方法(例)

从开启(闭合)气口排放气缸内部的 空气。

#### STEP.2 装拆位置

通过外力等将夹指移至规定的位 置。这样, 动作杠杆呈垂直状态。

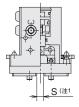
#### STEP.3 解除连接

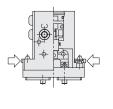
通过外力等将止动器推入。这样, 配件成为自由状态。(注2

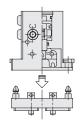
#### STEP.4 分离

拆下轴承。









注1) 装拆位置的大致尺寸S随产品尺寸而变化。请参见下表。

ATT WIFE BITTON COOK MAY COME AND THE STATE OF THE STATE											
型 号	HP04D-10	HP04D-16	HP04D-20								
S	3	5.6	8								

注2) 在夹指垂直向下安装的情况下使用时,若将销钉配件置于自由状态,轴承可能会因夹指部的自重而 落下,解除时请充分注意。

#### 安装方法(例)

#### STEP.2 STEP.3 安装 装拆位置 准备安装

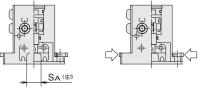
将轴承部置于分离的状态。

通过外力等将止动器推入。

#### 在止动器推入的情况下, 以动作杠 杆位于SA的状态安装轴承。

保持 通过释放止动器,即可保持轴承。

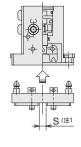
STEP.4





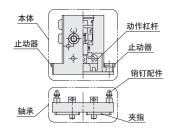


			[mm]
型 号	HP04D-10	HP04D-16	HP04D-20
SA	7	11.6	16





#### 零件名称



103

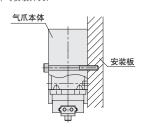
HP04D097-110.indd 103 2011-6-14 11:23:07

#### ■本体安装方法

#### 安装示例

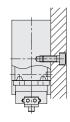
#### 1 使用本体通孔时

(此时不可安装开关)



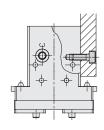
机 型	使用螺栓	最大紧固扭矩 [N·m]
φ10	M3×0.5	0.59
φ16	M3×0.5	0.59
φ20	M4×0.7	1.37

#### 2 使用本体背面的螺钉时



机 型	使用螺栓	最大紧固扭矩 [N·m]
φ10	M4×0.7	1.37
φ16	M4×0.7	1.37
φ20	M5×0.8	2.84

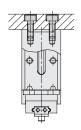
#### 3 使用本体侧面的螺钉时



机 型	使用螺栓	最大紧固扭矩 [N·m]
φ10	M3×0.5	0.59
φ16	M4×0.7	1.37
φ20	M5×0.8	2.84

#### 4 使用本体底面的螺钉时

(\$\phi8的开关外凸,需设置确保安装等的空间)

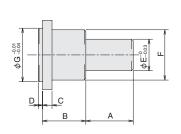


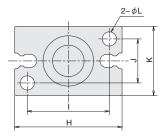
机 型	使用螺栓	最大紧固扭矩 [N·m]
φ10	M3×0.5	0.59
φ16	M4×0.7	1.37
φ20	M5×0.8	2.84

HPO4D系列

#### ■气爪用适配器外形尺寸图

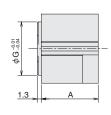
#### HAE型

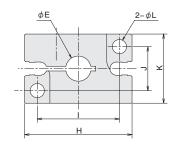




记号 型号	А	В	С	D	Е	F	G	Н	1	J	К	L	附带螺栓 (2个)	产品质量 [g] (含螺栓)
HAE-10	15	15	3	1.3	10	11	11	23	17	10	16	3.4	M3×0.5×8 <sup>L</sup>	11
HAE-16	15	15	3	1.3	10	16	17	34	26	14	22	4.5	M4×0.7×10 <sup>L</sup>	20
HAE-20	15	15	3	1.3	10	18	21	45	35	16	26	5.5	M5×0.8×10 <sup>L</sup>	28

#### HFE型





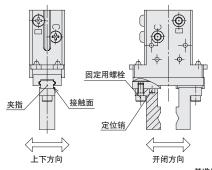
记号	_	_	G	Н			1/		附带螺栓 (3个)		产品质量 [g]
型号	A		G	Г	'	J	K	_	气爪安装 (2个)	适配器固定 (1个)	(含螺栓)
HFE-10	15	6	11	23	17	10	16	3.4	M3×0.5×16 <sup>L</sup>	M3×0.5×12 <sup>L</sup>	14
HFE-16	18	8	17	34	26	14	22	4.5	M4×0.7×20 <sup>L</sup>	M4×0.7×16 <sup>L</sup>	35
HFE-16L	18	10	17	34	26	14	22	4.5	M4×0.7×20 <sup>L</sup>	M4×0.7×16 <sup>L</sup>	33
HFE-20	19	13	21	45	35	16	26	5.5	M5×0.8×20 <sup>L</sup>	M5×0.8×20 <sup>L</sup>	55

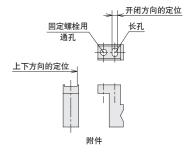
105

HP04D097-110.indd 105 2011-5-26 11:48:29

#### ■附件设计方法

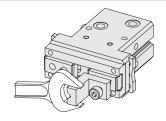
#### 附件设计示例







#### 附件安装方法

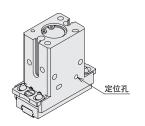


安装附件 (夹爪) 时, 应使用扳手等固定后进行, 以免夹指部承受负荷。

机 型	使用螺栓	最大紧固扭矩 [N·m]
φ10	M3×0.5	1.14
φ16	M4×0.7	2.7
φ20	M5×0.8	5.4

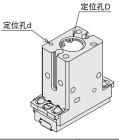
#### 定位孔

#### 安装示例1、2 (P.104) 中的定位孔



机 型	定位孔
φ10	<b>φ</b> 2.5 <sup>+0.02</sup> 深2.5
φ16	φ3 <sup>+0.02</sup> 深3
φ20	<b>φ</b> 4 <sup>+0.02</sup> 深3.5

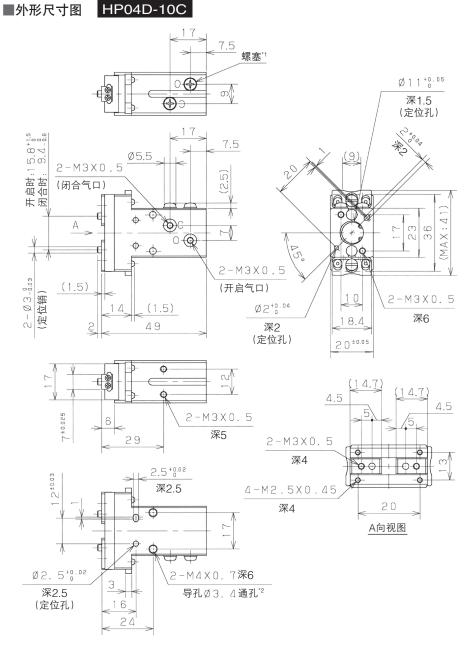
#### 安装示例4 (P.104) 中的定位孔



机型	定位孔D	定位孔d
φ10	φ11 <sup>+0.05</sup> 深1.5	φ2 <sup>+0.04</sup> 深2
φ16	φ17 <sup>+0.05</sup> 深1.5	φ2.5 <sup>+0.04</sup> 深3
φ20	φ21 <sup>+0.05</sup> 深1.5	φ3 <sup>+0.04</sup> 深3

106

HP04D系列



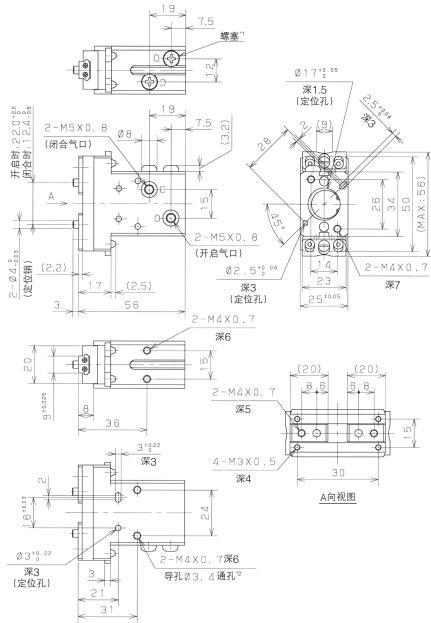
- \*1) 两个面上均设有气口,请根据安装状态选用。
- \*2) 使用通孔安装本体时, 无法安装开启侧传感器, 请加以注意。

107

HP04D097-110.indd 107 2011-5-26 11:48:32

备有CAD数据

#### ■外形尺寸图 HP04D-16C

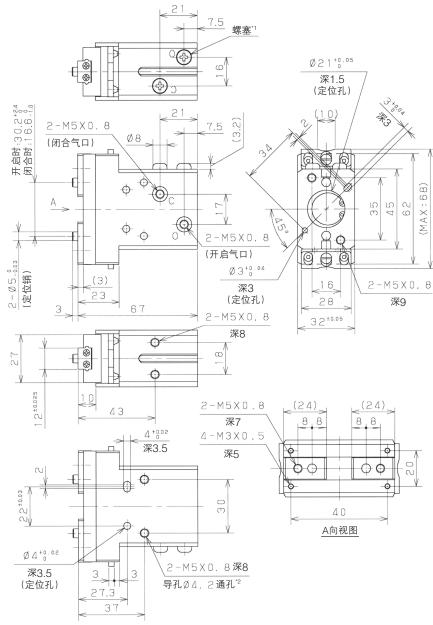


- \*1) 两个面上均设有气口,请根据安装状态选用。
- \*2) 使用通孔安装本体时, 无法安装开启侧传感器, 请加以注意。

108

装拆式平行开闭气爪〈标准型〉

#### ■外形尺寸图 HP04D-20C

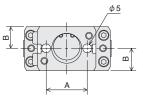


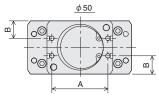
- \*1) 两个面上均设有气口,请根据安装状态选用。
- \*2) 使用通孔安装本体时, 无法安装开启侧传感器, 请加以注意。

109

HP04D097-110.indd 109 2011-5-26 11:48:36

#### ■开关用安装槽尺寸





记号	10	16	20
Α	17	24	30
В	10	12.5	16

#### ■开关突出量

开关自本体端面的最大突出量 (夹指全闭时)如下表所示。请在安装时参考。



缸 径 (mm)	φ 10	φ 16	φ20
最大 突出量 (mm)	0	0	0

#### ■开关安装

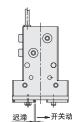
将开关插入开关安装槽。 设定安装位置后,用钟表螺丝刀拧紧

开关固定用螺钉。紧固扭矩为0.1N·m以下。

## 开关固定用螺钉 (M2.5×0.45) 开关

#### ■开关迟滞

迟滞是指从夹指移动后开关接通的 位置开始,反向移动至开关切断时的 距离。

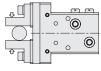


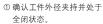
缸 径 (mm)	最大迟滞 (mm)
<b>ф</b> 10	0.3
<b>ф</b> 16	0.4
<b>ф</b> 20	0.4

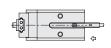
迟滞 —— 开关动作位置 (ON) —— 开关复位位置 (OFF)

#### ■开关安装位置调节方法

#### 外径夹持时







② 将开关沿箭头方向插入本 体的开关安装槽内。

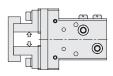


③ 沿箭头方向将开关插入 后, LED点亮。

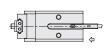


④ 从③的点亮位置开始继续 沿箭头方向移动0.6mm, 使用开关固定用螺钉将开 关固定在该位置。

#### 内径夹持时



① 确认工件内径夹持并处于 全开状态。



② 将开关沿箭头方向插入本 体的开关安装槽内。



③沿箭头方向插入开关后 LED点亮,继续移动后熄 灭。



④ 沿③中的箭头方向(反向)返回,在LED点亮时继续移动0.6mm,将开关固定在该位置。

2011-5-26 11:48:36

① 表示需确认开关接通的位置请按①~④的顺序进行调节、安装。